

Abschlussarbeit

Roboter Revitalisierung ABB Industrieroboter IRB 1600

Die Facharbeit beschäftigt sich mit dem Thema „Roboter Revitalisierung ABB-Industrieroboter IRB 1600“.

Ein ABB-Industrieroboter wurde von der Firma Philips zur Verfügung gestellt, dieser war jahrelang als Schleifroboter für das Schleifen von Rasierklingen im Einsatz. Der ABB-Industrieroboter wies grobe Gebrauchspuren auf. Das Hauptziel war eine grundlegende Überarbeitung des äußeren Erscheinungsbildes.

Es wurden Konzepte ausgearbeitet und mehrere Berechnungen durchgeführt.

Am Beginn musste der Robotertisch verkleinert werden, um Platz einzusparen.

Ein Greifarm wurde konstruiert, um bestimmte Werkzeuge aufzunehmen und deren Bearbeitungen auszuführen.

Mit Hilfe des „Philips Professional Maintenance Team“ wurde der Roboter mit der vorhandenen Steuerung verbunden und betriebsbereit gemacht.

An dieser Facharbeit arbeiten:

Demasius Theodor: Dokumentation, Konstruktion

Nussbaumer Fabienne: Gruppenleiterin, Arbeitsvorbereitung

Urschitz Andreas: Dokumentation, Montage

Wunder Pascal: Fertigung, Montage

Betreuer: Prodingner Andreas, BEd



ABB Industrieroboter IRB 1600 Vorher



ABB Industrieroboter IRB 1600 Nachher